

## Pneumatischer Aktor

Die vorliegende Erfindung betrifft einen pneumatischen Aktor gemäss dem Oberbegriff des Patentanspruches 1.

Fluidische Aktoren ohne Hydraulik- oder Pneumatikzylinder sind explizite oder auch implizite mehrere bekannt, beispielsweise aus WO 03/074885 (D1) derselben Anmelderin.

In D1 ist der Aktor beispielsweise aus einer Druckkräfte aufnehmenden Platte und einer seitlich daran angebrachten Bahn aus hochfestem und dehnungsarmem textilem Gewebe aufgebaut. Diese Bahn ist entlang mehrerer Streifen an der Platte befestigt. Zwischen den Streifen sind Blasen aus elastischem Material in die Tasche zwischen Platte und Bahn eingeschoben. Bei Beaufschlagen dieser Blasen mit Druckluft wird ein Biegemoment auf die Platte ausgeübt und die Platte seitlich weggebogen.

Ein Nachteil dieses Aktors ist, dass die Druckkräfte von einer Platte aufgenommen werden und er dadurch eine gewisse flächige Ausdehnung nicht unterschreiten kann. Er ist zudem insbesondere geeignet zur Verformung von Flächen und Aufnahme von Linienlasten.

Die Aufgabe der vorliegenden Erfindung besteht in der Schaffung von fluidischen Aktoren ohne Pneumatik- oder Hydraulikzylinder, welche zur Bewegung grösserer Punktlasten geeignet sind.

Die Lösung der Aufgabe ist wiedergegeben im kennzeichnenden Teil des Anspruches 1 hinsichtlich ihrer wesentlichen Merkmale und in den weiteren Ansprüchen hinsichtlich ergänzender vorteilhafter Ausbildungen.

Anhand der beigefügten Zeichnungen wird der Erfindungsgegenstand anhand mehrerer Ausführungsbeispiele näher erläutert.

Es zeigen

Fig. 1a,b    schematische Darstellungen eines ersten Ausführungsbeispiels eines aktivierten pneumatischen Aktors in Seitenansicht und Untenansicht,

- Fig. 2 eine schematische Darstellung des ersten Ausführungsbeispiels in deaktiviertem Zustand in Seitenansicht,
- Fig. 3a,b schematische Darstellungen eines zweiten Ausführungsbeispiels eines aktivierten pneumatischen Aktors in Seitenansicht und Untenansicht,
- Fig. 4 eine schematische Darstellung des zweiten Ausführungsbeispiels in deaktiviertem Zustand in Seitenansicht,
- Fig. 5 eine schematische Darstellung eines dritten Ausführungsbeispiels in deaktiviertem Zustand in Seitenansicht,
- Fig. 6a,b eine schematische Darstellung eines vierten Ausführungsbeispiels in aktiviertem Zustand in Isometrie und Untenansicht,
- Fig. 7 eine schematische Darstellung eines fünften Ausführungsbeispiels in Seitenansicht,
- Fig. 8 eine schematische Darstellung eines sechsten Ausführungsbeispiels in isometrischer Darstellung,
- Fig. 9a,b schematische Darstellungen eines siebten Ausführungsbeispiels in Seitenansicht,
- Fig. 10 eine schematische Darstellung des Aktors des siebten Ausführungsbeispiels in Seitenansicht.

In den Fig. 1a,b ist ein erstes Ausführungsbeispiel schematisch dargestellt. Fig. 1a zeigt den aktivierten, mit Druck beaufschlagten Aktor in Seitenansicht und Fig. 1b in einer Ansicht von unten. Der gezeigte Aktor besteht aus einem langgestreckten, im Wesentlichen zylindrischen mit einem Druckfluid beaufschlagten Hohlkörper 1 der Länge  $\underline{L}$  und dem Durch-

messer D, welcher aus einem flexiblen und luftdichten Material gefertigt ist. Auf seiner Unterseite ist ein auf axiale Kräfte beanspruchbarer biegesteifer Druckstab 2 angebracht. Dessen freies Ende ist als Knoten 3 ausgestaltet, an dem je zwei Zugelemente 4 befestigt sind, und das andere Ende ist als Drehgelenk 7 ausgestaltet, welches den Druckstab 2 drehbar mit einem Bezugssystem 8, beispielsweise einer Wand, verbindet. Die Achse des Drehgelenkes 7 steht im Wesentlichen normal auf der durch den Druckstab 2 und den Befestigungspunkt 9 definierten Ebene. Die axialen Enden des Hohlkörpers 1 tragen je eine Kappe 5. Der Hohlkörper 1, beispielsweise die dem Bezugssystem 8 zugewandte Kappe 5, ist mit einem Ventil 6 zur Be- und Entlüftung des Hohlkörpers 1 ausgerüstet. Der Druckstab 2 ist entlang einer Mantellinie des Hohlkörpers 1 kraftschlüssig mit diesem verbunden. Bei im Wesentlichen druckbeaufschlagtem Hohlkörper 1 wird der Druckstab 2 durch den Hohlkörper 1 gegen Ausknicken gesichert.

Die zwei Zugelemente 4 umschlingen den Hohlkörper 1 schraubenförmig in entgegengesetztem Umlaufsinne je in einer halben Drehung mit konstanter Ganghöhe. Sie treffen einander an einem Befestigungspunkt 9 über dem Drehgelenk 7 liegend. An diesem Befestigungspunkt 9 sind die beiden Zugelemente 4 kraftschlüssig mit dem Bezugssystem 8 verbunden.

Dieses Ausführungsbeispiel entspricht strukturell einem halben pneumatischen Bauelement, wie in WO 01/73245 (D2) offenbart. Die Hälfte des pneumatischen Balkens aus D2 wird um 180 Grad um die Längsachse gedreht und die Mitte des Elements aus D2 wird mit dem Bezugssystem 8 verbunden. Die Lastkraft in D2 entspricht im Aktor der Auflagerkraft und die Auflagerkraft in D2 entspricht ebenfalls mit umgekehrter Richtung der neuen Lastkraft am freien Ende des Aktors.

Fig. 2 zeigt das erste Ausführungsbeispiel in drucklosem deaktiviertem Zustand; mit gestrichelten Linien ist der aktivierte Zustand angedeutet. Die Zugelemente 4 verbinden den Knoten 3 nun in direkter gerader statt schraubenförmiger Linie mit dem Befestigungspunkt 9. Dadurch wird der Druckstab 2 um den Winkel  $\beta$  von einer am Knoten 3 nach unten wirkenden Lastkraft F nach unten ausgelenkt.

$$\text{Für } \gamma = L/D \text{ gilt: } \beta = \arcsin\left(\frac{1}{2\gamma}\left(\frac{\pi^2}{4} - 1\right)\right) \quad (\text{Gl. 1})$$

Dies ergibt für unterschiedliche  $\gamma$  beispielsweise folgende Winkel  $\beta$ :  $\gamma = 10 \rightarrow \beta = 4.2^\circ$  oder  $\gamma = 5 \rightarrow \beta = 8.4^\circ$ .

Bei Beaufschlagen des Hohlkörpers 1 mit einem Druckfluid werden die Zuelemente 4 durch den sich aufblähenden Hohlkörper 1 aus der geraden Verbindungslinie zwischen dem Befestigungspunkt 9 und dem Knoten 3 in Schraubenform gezwungen und ziehen daher den Knoten 3 aus der deaktivierten Ausgangslage in die aktivierte Position wie in Fig. 1 gezeigt. Der Aktorstellweg  $dh$  ist vom Durchmesser  $D$  abhängig.

$$dh = L \cdot \sin \beta = L \cdot \left(\frac{1}{2\gamma}\left(\frac{\pi^2}{4} - 1\right)\right) = D \cdot \left(\frac{\pi^2}{8} - \frac{1}{2}\right) \approx 0.734 \cdot D \quad (\text{Gl. 2})$$

Die Fig. 3a,b zeigen ein zweites Ausführungsbeispiel in Seitenansicht und Untenansicht. Im Unterschied zum ersten Ausführungsbeispiel ist der Druckstab 2 als flexibles biegeelastisches Druckelement ausgeführt. Solche biegeelastischen Druckelemente wurden bereits im Dokument PCT/CH2004/00111

(D3) offenbart. Gleichzeitig muss der Druckstab 2 im Bezugssystem 8 mittels eines Verbindungsstückes 10 kraftschlüssig eingespannt und nicht drehbar gelagert sein.

Die Lastkraft  $F$ , am freien Ende des Aktors auf den Knoten 3 wirkend, darf nicht so gross sein, dass der flexible biegeelastische Druckstab 2 geknickt wird.

Fig. 4 zeigt das zweite Ausführungsbeispiel in deaktiviertem Zustand.

Den beiden oben erwähnten Ausführungsbeispielen ist gemeinsam, dass die maximal ausübbarer Aktorkraft bei maximalem Aktorstellweg erreicht wird, da die knickstabilisierende Wirkung des Hohlkörpers 1 mit zunehmendem Überdruck im Hohlkörper 1 ebenfalls grösser wird. Dies im Gegensatz zu den meisten anderen pneumatischen Aktoren, wie beispielsweise pneu-

matische Muskeln, wo die Aktorkraft mit zunehmendem Aktorstellweg abnimmt.

Die oben erwähnten Ausführungsbeispiele lassen sich auch mit konstantem Überdruck im Hohlkörper 1 betreiben und funktionieren so als sehr leichte und gleichzeitig sehr tragfähige Kragarme. In dieser Funktion können zusätzliche Druckstäbe 2 mit zugehörigen Paaren von Zuelementen 4 um den Hohlkörper 1 angeordnet werden, um Belastungen des Kragarmes in mehr als eine transversale Richtung zu ermöglichen. Für die Aufnahme von Kräften aus allen transversalen Richtungen sind mindestens drei Druckstäbe 2 notwendig. Bei Einsatz als Aktor bleibt die Anzahl an Druckstäben jedoch auf einen einzigen beschränkt.

Ein solcher Kragarm besitzt ausserdem sehr gute Dämpfungseigenschaften und kann bei Lastvariationen und Schwingungen als kombiniertes Dämpfungs-, Feder- und Tragstrukturelement eingesetzt werden.

Fig. 5 zeigt ein drittes Ausführungsbeispiel eines pneumatischen Aktors in deaktiviertem Zustand; der aktivierte Zustand ist mit gestrichelten Linien angedeutet. Falls der Aktor nicht so montiert werden kann, dass die Gewichtskraft von Druckstab 2, Zuelementen 4 und Hohlkörper 1 als rückstellende Kraft wirkt und der Aktor der Schwerkraft entgegenwirkt, kann die Rückstellung des Aktors in die deaktivierte Ausgangslage mit entleertem Hohlkörper 1 beispielsweise mittels eines Federelementes 11 erfolgen, welches am Bezugssystem 8 und am Druckstab 2 befestigt ist. Die Funktion des Federelementes 11 kann beispielsweise durch eine Spiralfeder aus Stahl oder ein Elastomer übernommen werden. Dabei spielt es keine Rolle, ob das erste oder zweite Ausführungsbeispiel entsprechend erweitert wird. Beim ersten Beispiel kann das Federelement 11 direkt ins Drehgelenk 7 integriert werden. Vom zweiten Ausführungsbeispiel ausgehend, ist es zudem denkbar und erfindungsgemäss, dass der Druckstab 2 selbst als Feder wirkt und selbständig die deaktivierte, bogenförmige Ausgangslage einnimmt.

In einem vierten Ausführungsbeispiel in den Fig. 6a,b bilden drei pneumatische Aktoren 12 gemäss dem dritten Ausführungs-

beispiel eine Greifvorrichtung, beispielsweise für Flaschen 14. Die Fig. 6a zeigt eine Seitenansicht der Greifvorrichtung und Fig. 6b zeigt eine Ansicht von unten. Die drei Aktoren 12 sind gleichmässig über den Umfang eines Kreises angeordnet und wirken in radialer Richtung gegen den Mittelpunkt. Die Greifvorrichtung wird mit deaktivierten Aktoren 12 über der Flasche 14 positioniert. Bei Aktivierung der Aktoren 12 schliessen sich diese fest um die Flasche 14 und die Greifvorrichtung kann mitsamt der Flasche umpositioniert werden. Der Kontakt zum gegriffenen Gegenstand, wird in diesem Ausführungsbeispiel direkt mittels der beispielsweise antirutschbeschichteten Hohlkörper 1 hergestellt. Diese Anordnung ist insbesondere zum Greifen zerbrechlicher Gegenstände interessant. Es sind aber auch Ausführungen erfindungsgemäss, bei welchen spezielle Greifkörper beispielsweise an den Knoten 3 befestigt werden und der pneumatische Aktor 12 selbst nie in direkten Kontakt mit dem gegriffenen Gegenstand kommt. In Fig. 7 ist ein fünftes Ausführungsbeispiel eines pneumatischen Aktors dargestellt. Die aktive Bewegung der oben erwähnten Aktoren geht nur in eine Richtung. Für die Rückstellung des Aktors wird somit eine weitere Kraft, wie beispielsweise eine Federkraft oder die Schwerkraft benötigt. Im fünften Ausführungsbeispiel ist zusätzlich ein zweiter Hohlkörper 1 mit einem Paar Zuelementen 4 vorhanden, welcher als Antagonist der ersten Hohlkörper-Zuelementanordnung entgegenwirkt. Dadurch können beide Extrempositionen (in Fig. 7 mit gestrichelten und ausgezogenen Linien dargestellt) des Aktorstellweges durch den Aktor aktiv eingenommen werden. Der dargestellte Aktor basiert auf dem ersten Ausführungsbeispiel mit einem Drehgelenk 7 und biegesteifem Druckstab 2. Ein Aktor dieser Art kann aber ebenso gut auf dem zweiten Ausführungsbeispiel mit biegeelastischem Druckstab 2, welcher mittels Verbindungsstück 10 kraftschlüssig eingespannt ist, basierend realisiert werden. Die beiden Befestigungspunkte 9 und das Drehgelenk 7 oder das Verbindungsstück 10 liegen im Wesentlichen auf einer Geraden.

Fig. 8 zeigt ein sechstes Ausführungsbeispiel und eine weitere Anwendungsmöglichkeit für einen pneumatischen Aktor. Zwei

pneumatische Aktoren 12 gemäss den Fig. 3,4, welche als bewegliche Kragarme an einer Wand montiert sind, spannen eine Membran 13 zu einem Vordach auf. Mit gestrichelten Linien sind die pneumatischen Aktoren 12 in deaktivierter Position dargestellt. In dieser Lage kann die Membran 13 mühelos an den Druckstäben 2 beispielsweise an Ösen eingehängt werden. Die als Dach fungierende wasserdichte Membran 13 wird bei Aktivierung der Aktoren 12 in axialer Richtung der Druckstäbe 2 straff gespannt.

In den Fig. 9a,b ist ein siebtes Ausführungsbeispiel eines erfindungsgemässen Aktors für eine Anwendung als Gurtdiener, beispielsweise in einem Motorfahrzeug, dargestellt. Der gebogene, nicht aktivierte, das heisst nicht mit Druck beaufschlagte Aktor weist auf der Bogeninnenseite einen biegeelastischen Druckstab 2 auf. Der durch die Aufrollvorrichtung 15 gespannte Gurt 16 zieht den inaktiven Aktor in eine Bogenform. Die Einnahme dieser Bogenform kann durch ein geeignet geformtes, als Anschlag dienendes Bezugssystem 8 unterstützt werden. Der Hohlkörper 1 wird von mindestens einem Paar Zuelementen 4 jeweils paarweise im gegenläufigen Umlaufsinn mindestens in einem ganzen Umgang schraubenförmig umschlungen. Im Gegensatz zu den vorangehend gezeigten Ausführungsbeispielen sind die Zuelemente 4 in einer ganzen oder einem Vielfachen an vollständigen Windungen um den Hohlkörper 1 gelegt und an beiden Enden des Aktors mit dem Druckstab 2 verbunden. Für die kraftschlüssige Verbindung von Druckstab 2 und Zuelementen 4 können je Knoten 3 an den beiden Enden des Druckstabes 2 vorhanden sein. Die Verbindung der Zuelemente 4 mit dem Druckstab 2 können über die ganze Länge des Druckstabes 2 angebracht sein, um bei Biegung des Aktors günstige Angriffswinkel der Zuelemente 4 an den Druckstab 2 zu ermöglichen. Zu diesem Zweck können auch mehr als zwei am Druckstab 2 befestigte Knoten 3 angebracht sein. Der Druckstab 2 oder ein Teil des Aktors kann an einem ersten Ende mit dem Bezugssystem 8 verbunden sein. Diese Befestigung ist nicht zwingend notwendig. Ein als Anschlag geformtes Bezugssystem 8 kann genügen, um das erste Ende des Aktors bei Druckbeaufschlagung zwischen Gurt 16 und Bezugssystem 8 einzuklemmen. Es ist auch

denkbar, dass ein erstes Ende des Hohlkörpers 1 allein oder zusammen mit dem ersten Ende des Druckstabes 2 kraftschlüssig mit dem Bezugssystem 8 verbunden ist. Der Gurt 16 ist teilweise oder über die ganze Länge des Aktors mit dem Aktor verbunden. Mindestens jedoch besteht zwischen Gurt 16 und Aktor am bewegtem Ende 17 des Aktors eine Verbindung. Für solche Verbindungen sind dem Fachmann viele Möglichkeiten bekannt, beispielsweise können sie mittels Laschen, einer Tasche oder durch Kleben oder Nähen hergestellt werden. Wird der Hohlkörper 1 mit Druckluft beaufschlagt, so wird der Aktor bewegt und der Gurt 16 dadurch nach vorne gereicht, wonach der Gurt 16 vom Insassen bequem greifbar ist.

Fig. 10 zeigt den Aktor des siebten Ausführungsbeispiels im Detail. Wird eine Seite dieses Aktors am Bezugssystem 8 befestigt oder eingespannt, so kann der Aktor bei Beaufschlagung des Hohlkörpers 1 mit Druckluft in Richtung der dem Druckstab 2 entgegengesetzten Seite eine Kraft ausüben.

Es ist denkbar und erfindungsgemäss, für die Anwendung als Gurtdiener einen Aktor gemäss den ersten sechs Ausführungsbeispielen zu verwenden.



**Patentansprüche**

1. Pneumatischer Aktor in der Form eines Kragarmes dadurch gekennzeichnet, dass
  - ein luftdichter und durch mindestens ein Ventil (6) mit Druckluft beaufschlagbarer langgestreckter Hohlkörper (1) aus flexiblem Material vorhanden ist,
  - mindestens ein Druckstab (2) vorhanden ist, und dieser längs einer Mantellinie des Hohlkörpers (1) an diesem anliegt und gegen Verschieben und Ausknicken gesichert ist, ferner
  - dass mindestens ein Paar von Zugelementen (4) vorhanden ist, welche paarweise in gegenläufigem Drehsinn schraubenförmig um den Hohlkörper (1) gelegt sind,
  - und dass ein erstes Ende des Aktors mit einem Bezugssystem (8) verbunden ist und ein zweites Ende (17) des Aktors relativ zum Bezugssystem (8) in Abhängigkeit von der Druckluftbeaufschlagung des Hohlkörpers (1) eine Bewegung ausführen und/oder Kraft ausüben kann.
2. Pneumatischer Aktor nach Patentanspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass
  - der Druckstab an einem Ende mit einem Bezugssystem (8) verbunden ist, ferner
  - dass mindestens eine Paar von Zugelementen (4), einerseits an einem freien Ende des Druckstabes (2) befestigt ist, zu welchem Zweck der Druckstab (2) am freien Ende einen Knoten (3) aufweist zur gegenseitigen kraftschlüssigen Befestigung von Druckstab (2) und Zugelementen (4) und zur Aufnahme von Lastkräften,
  - wobei des Weiteren das mindestens eine Paar von Zugelementen (4) mit einem halben Umgang schraubenförmig gegenläufig um den Hohlkörper (1) herumgelegt ist und andererseits an einem kraftschlüssig mit dem Bezugssystem (8) verbundenen Befestigungspunkt (9) seinerseits kraftschlüssig verbunden ist,

- wobei der Befestigungspunkt (9) und der Druckstab (2) in der Bewegungsebene des Aktors liegen.

3. Pneumatischer Aktor nach Patentanspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass

- der Druckstab (2) an einem Ende mittels eines kraftschlüssig mit dem Bezugssystem (8) verbundenen Verbindungsstückes (10) kraftschlüssig eingespannt ist, wobei
- die axiale Richtung des im Verbindungsstück (10) eingespannten Endes des Druckstabes (2) auch unter Belastung des Knotens (3) im Wesentlichen unverändert bleibt,
- der Druckstab (2) aus flexiblem biegeelastischem Material gefertigt ist und unter Belastung des Knotens (3) gebogen wird.

4. Pneumatischer Aktor nach Patentanspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass

- der Druckstab (2) mittels eines Drehgelenkes (7) drehbar und kraftschlüssig mit dem Bezugssystem (8) verbunden ist, wobei
- die Drehachse des Drehgelenkes (7) sowohl auf der axialen Richtung des Druckstabes (2) als auch auf der Verbindungslinie Drehgelenk (7) zum Befestigungspunkt (9) rechtwinklig steht, ferner
- der Druckstab (2) aus biegesteifem Material gefertigt ist.

5. Pneumatischer Aktor nach einem der Patentansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, dass der Aktor mittels eines Federelementes (11) aus der aktivierten Position in die deaktivierte Position zurückgestellt wird.

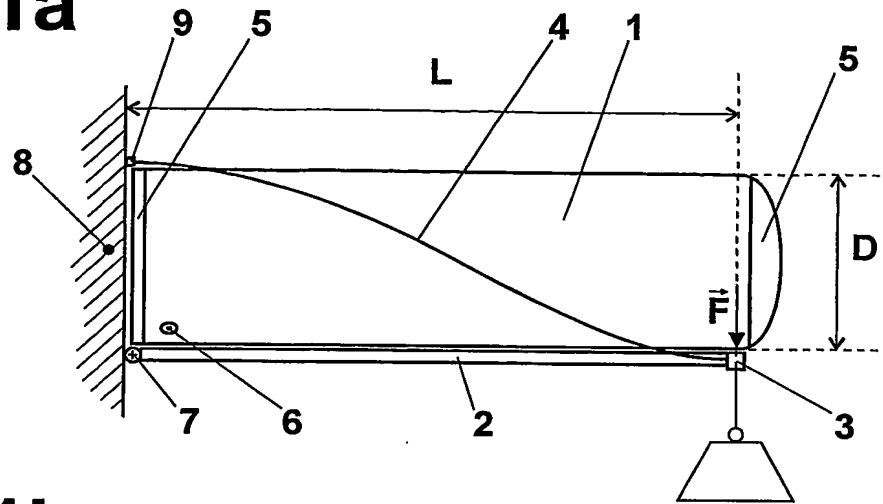
6. Pneumatischer Aktor nach einem der Patentansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, dass der Aktor in der durch den Druckstab (2) und den Befestigungspunkt (9) gebildeten Ebene einen weiteren Befestigungspunkt (9) am Bezugssystem (8) aufweist und zudem einen zweiten Hohlkörper (1) sowie mindestens ein weiteres Paar Zuelemente (4)

aufweist, wodurch beide Extrempositionen des Aktorstellweges durch den Aktor aktiv eingenommen werden können.

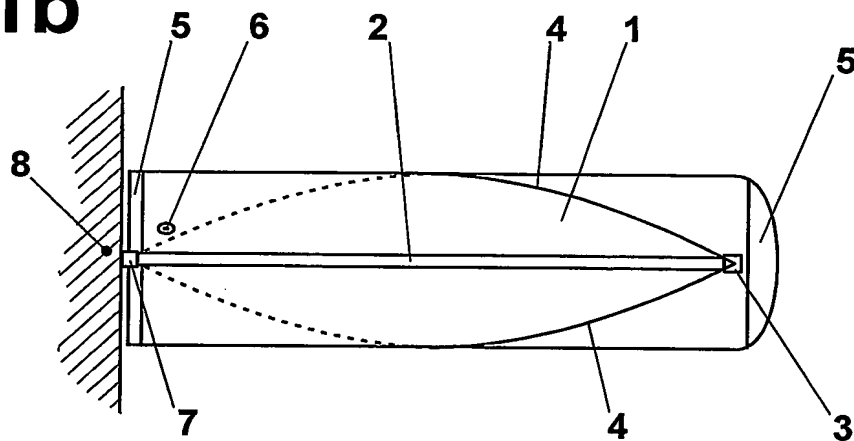
7. Pneumatischer Aktor nach Patentanspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass
  - der Druckstab (2) aus biegeelastischem Material gefertigt ist,
  - das mindestens eine Paar Zugelemente (4) in einer ganzen oder in Vielfachen einer ganzen Windung um den Hohlkörper (1) herumgelegt sind,
  - das mindestens eine Paar von Zugelementen (4) je an beiden Enden des Druckstabes (2) kraftschlüssig befestigt ist.
8. Pneumatischer Aktor nach Patentanspruch 7, dadurch gekennzeichnet, dass der Druckstab (2) am ersten Ende des Aktors teilweise kraftschlüssig mit dem Bezugssystem (8) verbunden ist.
9. Pneumatischer Aktor nach einem der Patentansprüche 1 bis 8, dadurch gekennzeichnet, dass Mittel vorhanden sind zur Druckluftbeaufschlagung des Hohlkörpers (1) und zum Ablassen der Luft aus dem Hohlkörper (1).
10. Verwendung eines pneumatischen Aktors nach einem der Patentansprüche 1 bis 9 als dämpfendes Federelement.
11. Verwendung mindestens zweier pneumatischer Aktoren nach einem der Patentansprüche 1 bis 9 als Greifvorrichtung.
12. Verwendung eines pneumatischen Aktors nach einem der Patentansprüche 1 bis 9 als Kragarm mit konstanter Druckbeaufschlagung des Hohlkörpers.
13. Verwendung eines pneumatischen Aktors nach einem der Patentansprüche 1 bis 9 zur Herstellung eines pneumatisch betriebenen Gurtdieners.

1/5

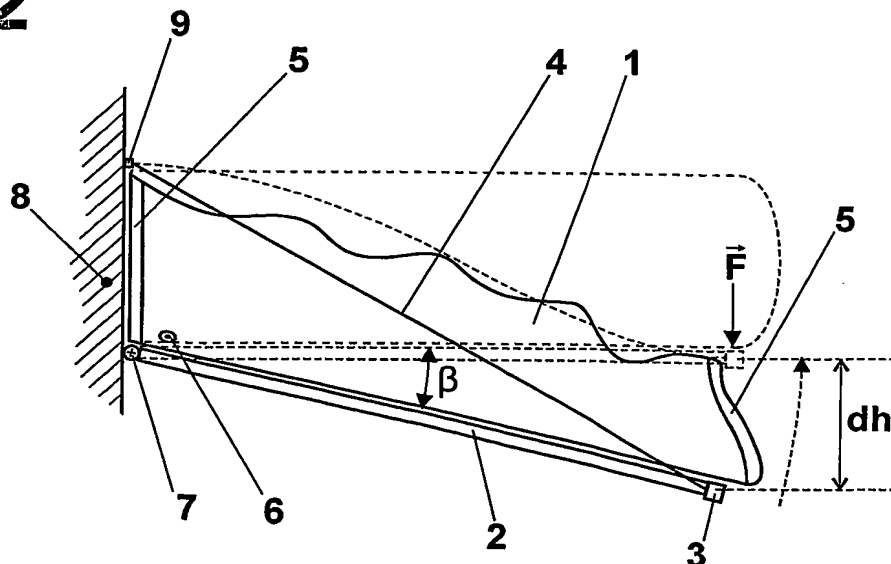
**Fig. 1a**



**Fig. 1b**



**Fig. 2**



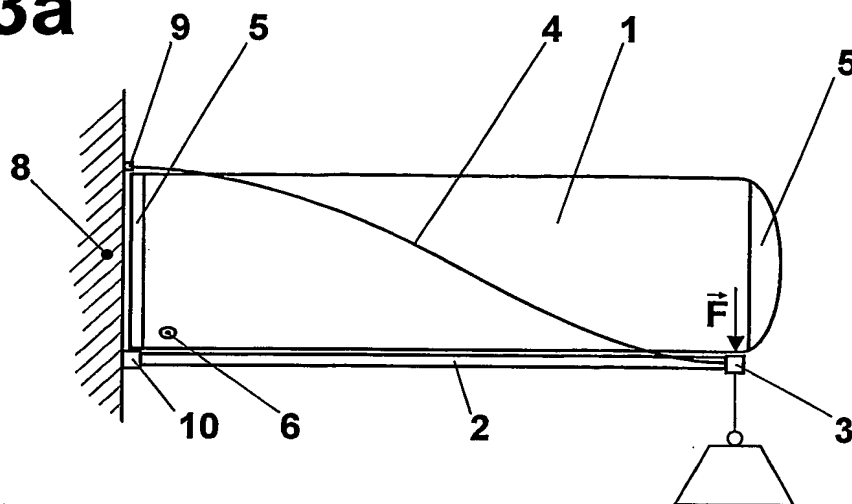
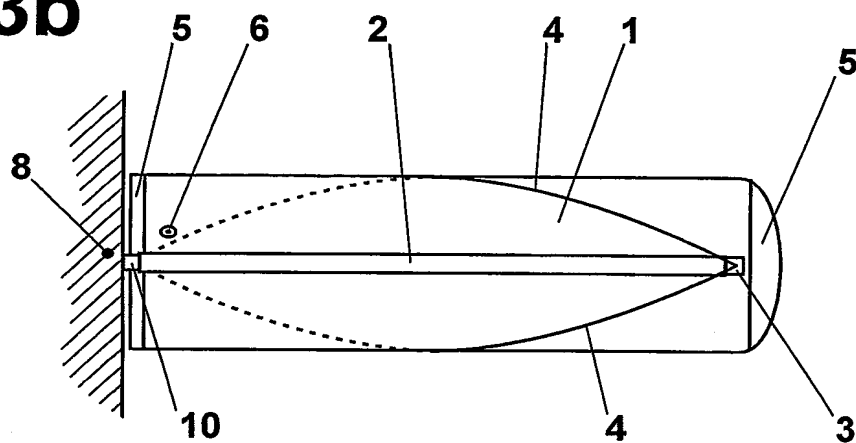
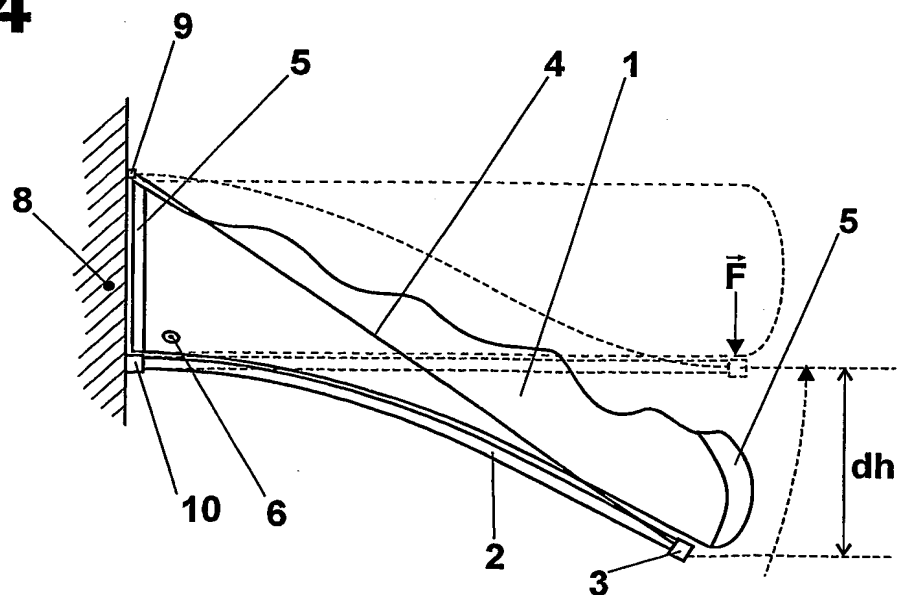
**Fig. 3a****Fig. 3b****Fig. 4**

Fig. 5

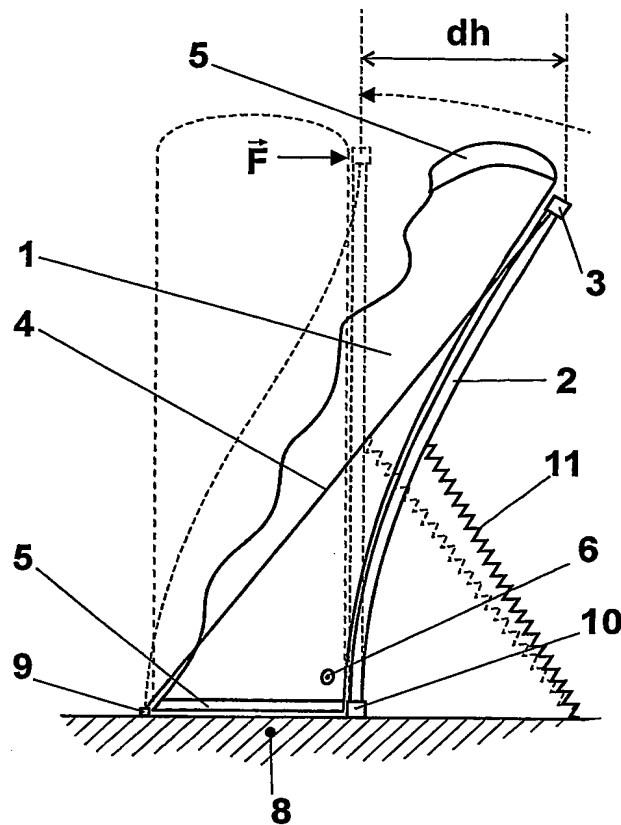


Fig. 6a

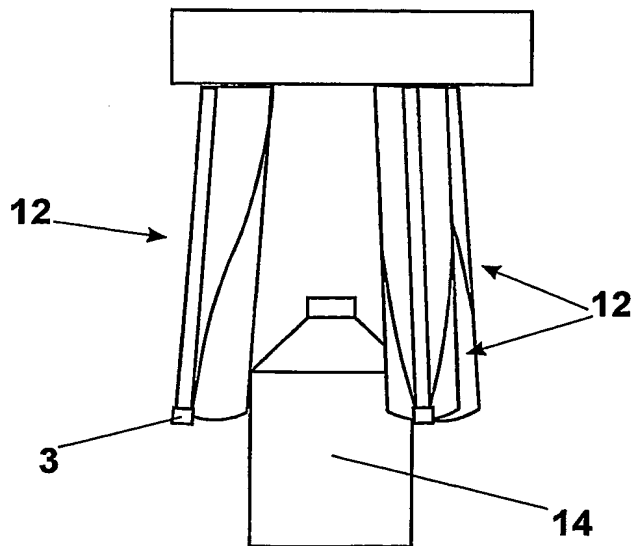
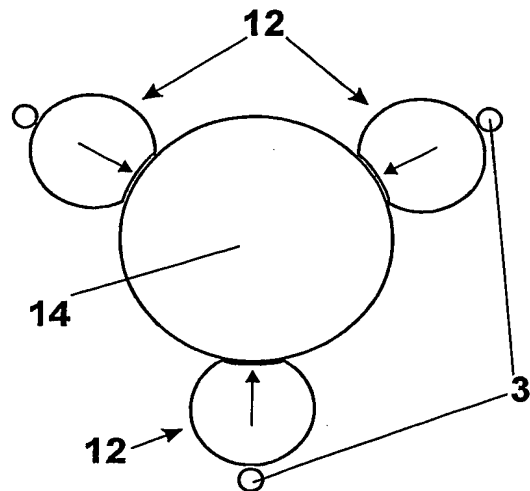
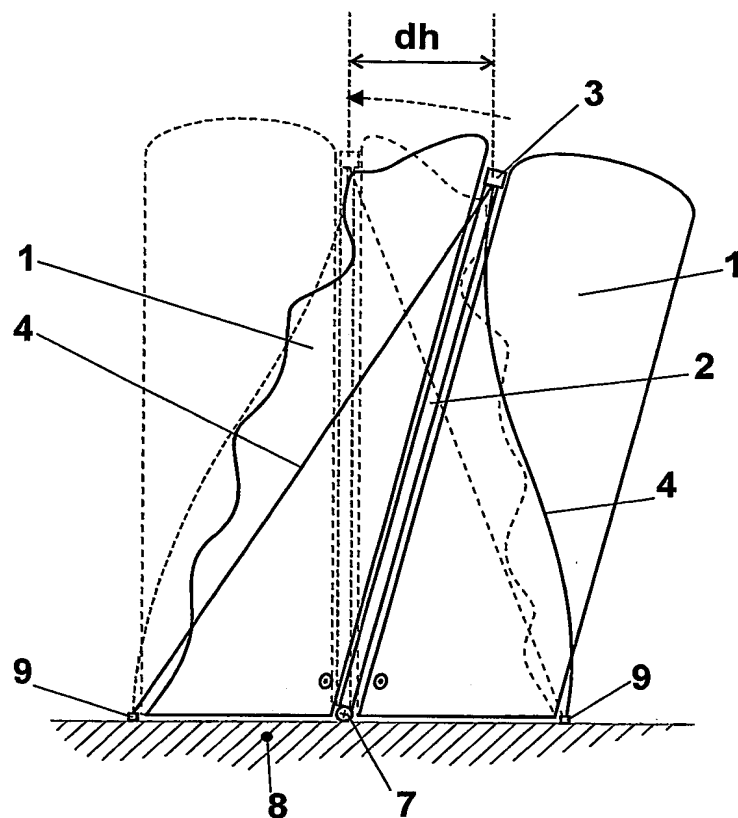
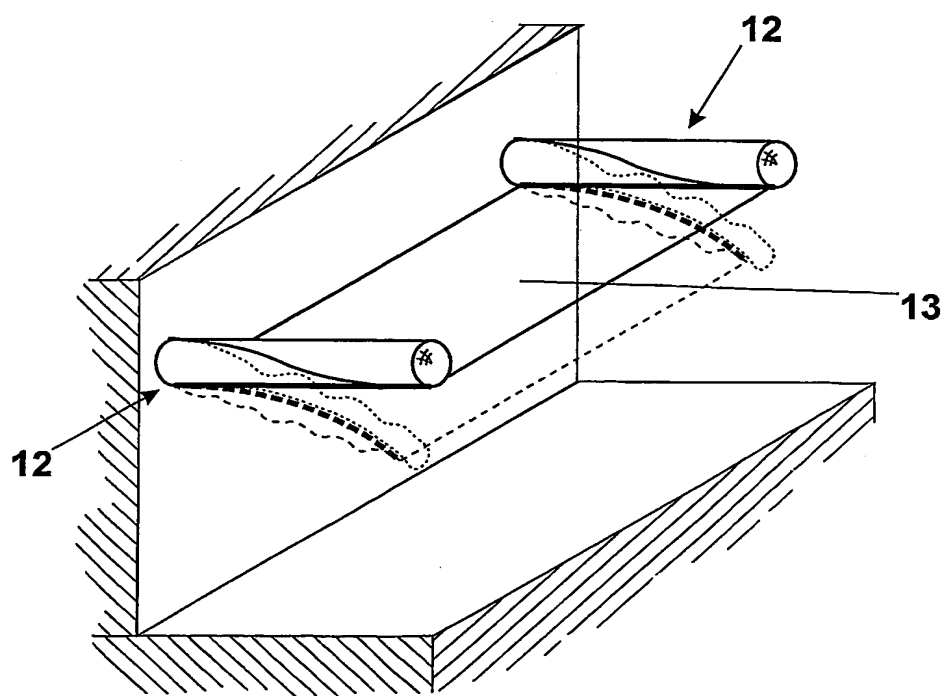
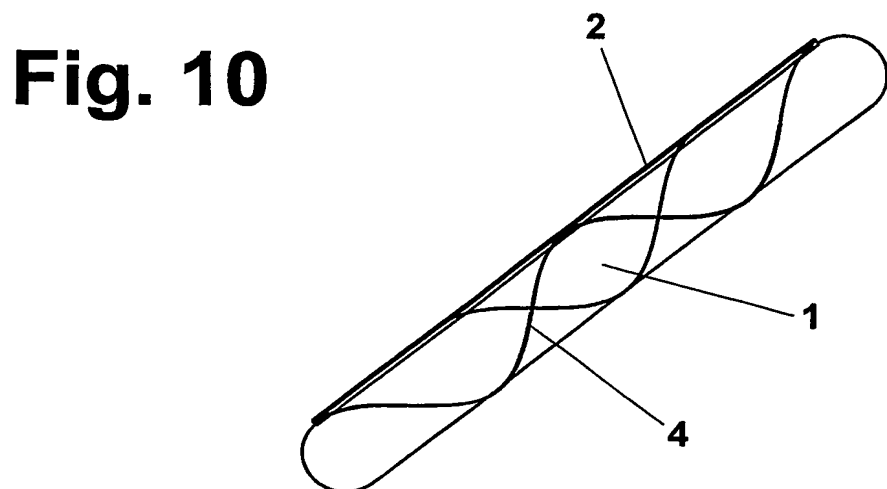
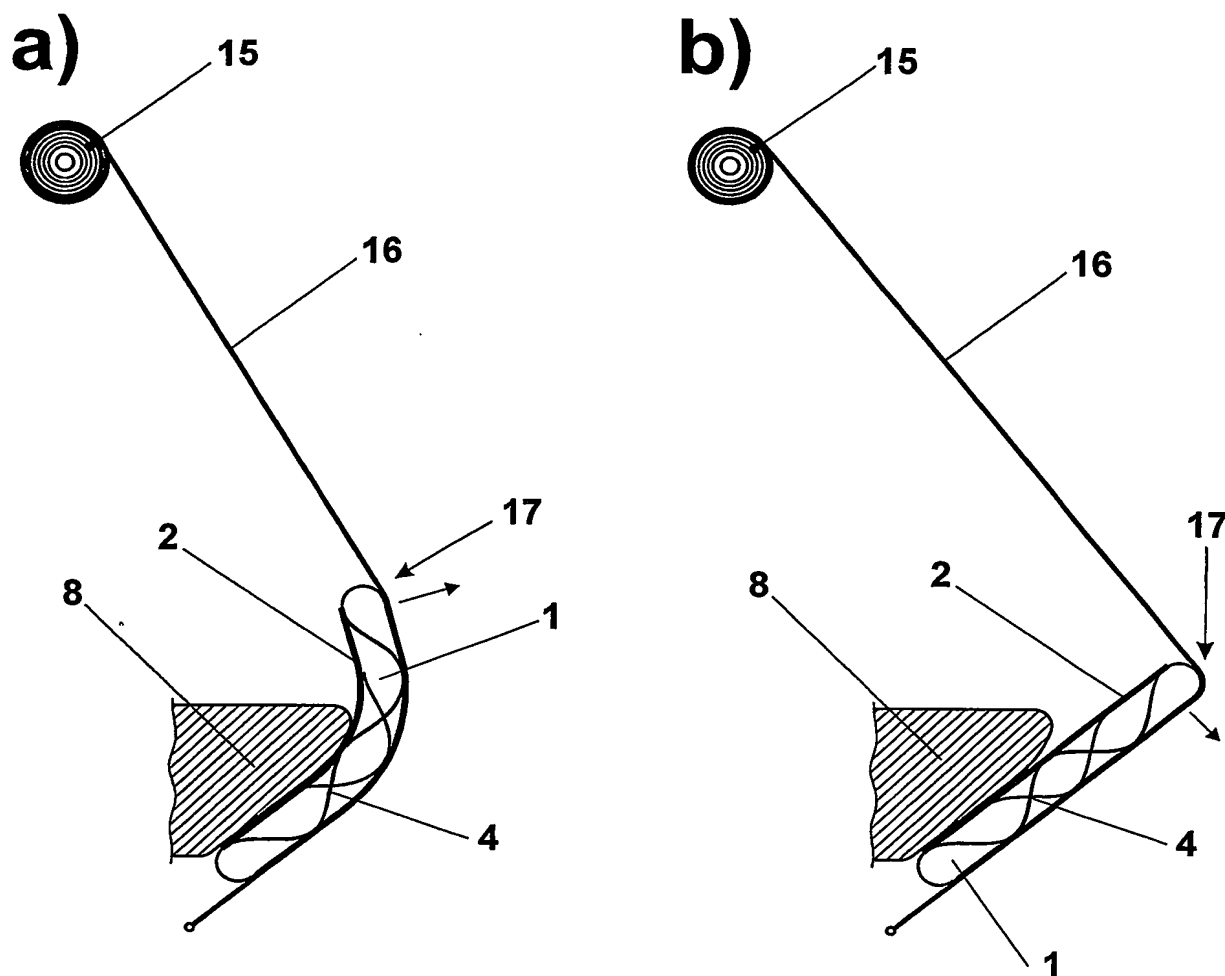


Fig. 6b



4/5

**Fig. 7****Fig. 8**

**Fig. 9**



## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No  
PCT/CH2004/000593

## A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

IPC 7 F15B15/10 B66F3/40 B25J9/14 B60R22/195

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

## B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

IPC 7 F15B B66F B25J B60R

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

EPO-Internal, PAJ

## C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	WO 03/074885 A (PROSPECTIVE CONCEPTS) 12 September 2003 (2003-09-12) cited in the application abstract; figure 1 -----	1,7-13
A	WO 01/73245 A (PEDRETTI) 4 October 2001 (2001-10-04) cited in the application abstract; figures 1A,1B,2 -----	1,7-13
A	CH 583 652 A (GUIGAN) 14 January 1977 (1977-01-14) column 1, line 56 - column 2, line 8; figures 1A,1B,1C -----	1
A	US 4 061 310 A (VETTER) 6 December 1977 (1977-12-06) column 3, line 59 - line 68; figure 5 ----- -/-	1



Further documents are listed in the continuation of box C.



Patent family members are listed in annex.

## \* Special categories of cited documents:

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

"E" earlier document but published on or after the international filing date

"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

21 December 2004

Date of mailing of the international search report

30/12/2004

Name and mailing address of the ISA

European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2  
NL - 2280 HV Rijswijk  
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,  
Fax: (+31-70) 340-3016

Authorized officer

SLEIGHTHOLME, G

BEST AVAILABLE COPY

## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No

PCT/CH2004/000593

## C.(Continuation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	DE 28 48 651 A (RENZLAND) 12 June 1980 (1980-06-12) page 6, paragraph 4; figure 1 -----	1
A	US 5 203 319 A (LIA) 20 April 1993 (1993-04-20) abstract; figure 1 -----	1
A	DE 101 08 371 A (KOPACKA) 18 October 2001 (2001-10-18) -----	
A	DE 197 30 838 A (LANGENDORF) 19 November 1998 (1998-11-19) -----	
A	EP 0 219 327 A (IMMEGA) 22 April 1987 (1987-04-22) -----	

BEST AVAILABLE COPY

## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

 International Application No  
 PCT/CH2004/000593

Patent document cited in search report		Publication date	Patent family member(s)	Publication date
WO 03074885	A	12-09-2003	CA 2477306 A1 WO 03074885 A1 EP 1481169 A1	12-09-2003 12-09-2003 01-12-2004
WO 0173245	A	04-10-2001	AU 777055 B2 AU 3147101 A BR 0105386 A CA 2374645 A1 WO 0173245 A1 CN 1145733 T EP 1210489 A1 JP 2003529006 T NZ 515020 A US 2002157322 A1 ZA 200108237 A	30-09-2004 08-10-2001 26-02-2002 04-10-2001 04-10-2001 14-04-2004 05-06-2002 30-09-2003 25-10-2002 31-10-2002 12-06-2002
CH 583652	A	14-01-1977	FR 2325579 A1 BE 822631 A1 CA 1014883 A1 CH 583652 A5 DE 2452648 A1 DK 647974 A , B, ES 432922 A1 GB 1493259 A IE 40299 B1 IT 1030874 B JP 50090052 A LU 71359 A1 NL 7415898 A SE 399857 B SE 7415707 A US 3942627 A	22-04-1977 27-05-1975 02-08-1977 14-01-1977 19-06-1975 18-08-1975 01-11-1976 30-11-1977 25-04-1979 10-04-1979 18-07-1975 20-08-1975 17-06-1975 06-03-1978 16-06-1975 09-03-1976
US 4061310	A	06-12-1977	DE 7533295 U	26-02-1976
DE 2848651	A	12-06-1980	DE 2848651 A1	12-06-1980
US 5203319	A	20-04-1993	US 5018506 A DE 69109939 D1 DE 69109939 T2 EP 0462908 A1 JP 2709754 B2 JP 6201958 A	28-05-1991 29-06-1995 28-09-1995 27-12-1991 04-02-1998 22-07-1994
DE 10108371	A	18-10-2001	SK 5432000 A3 AU 4095001 A DE 10108371 A1 DE 10191466 D2 WO 0179707 A1	06-11-2001 30-10-2001 18-10-2001 21-08-2003 25-10-2001
DE 19730838	A	19-11-1998	DE 19730838 A1	19-11-1998
EP 0219327	A	22-04-1987	AU 6381786 A EP 0219327 A1 JP 62155306 A	16-04-1987 22-04-1987 10-07-1987

BEST AVAILABLE COPY

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen  
PCT/CH2004/000593

<b>A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES</b> IPK 7 F15B15/10 B66F3/40 B25J9/14 B60R22/195		
Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK		
<b>B. RECHERCHIERTE GEBIETE</b> Recherchierte Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole) IPK 7 F15B B66F B25J B60R		
Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen		
Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe) EPO-Internal, PAJ		
<b>C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN</b>		
Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
A	WO 03/074885 A (PROSPECTIVE CONCEPTS) 12. September 2003 (2003-09-12) in der Anmeldung erwähnt Zusammenfassung; Abbildung 1 -----	1,7-13
A	WO 01/73245 A (PEDRETTI) 4. Oktober 2001 (2001-10-04) in der Anmeldung erwähnt Zusammenfassung; Abbildungen 1A,1B,2 -----	1,7-13
A	CH 583 652 A (GUIGAN) 14. Januar 1977 (1977-01-14) Spalte 1, Zeile 56 - Spalte 2, Zeile 8; Abbildungen 1A,1B,1C -----	1
A	US 4 061 310 A (VETTER) 6. Dezember 1977 (1977-12-06) Spalte 3, Zeile 59 - Zeile 68; Abbildung 5 -----	1
-/-		
<input checked="" type="checkbox"/> Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu entnehmen <input checked="" type="checkbox"/> Siehe Anhang Patentfamilie		
* Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen : *A* Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist *E* älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist *L* Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt) *O* Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht *P* Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist *T* Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist *X* Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden *Y* Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist *&* Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist		
Datum des Abschlusses der internationalen Recherche  21. Dezember 2004		Absenddatum des internationalen Recherchenberichts  30/12/2004
Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016		Bevollmächtigter Bediensteter  SLEIGHTHOLME, G

BEST AVAILABLE COPY

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen

PCT/CH2004/000593

## C.(Fortsetzung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
A	DE 28 48 651 A (RENZLAND) 12. Juni 1980 (1980-06-12) Seite 6, Absatz 4; Abbildung 1 -----	1
A	US 5 203 319 A (LIA) 20. April 1993 (1993-04-20) Zusammenfassung; Abbildung 1 -----	1
A	DE 101 08 371 A (KOPACKA) 18. Oktober 2001 (2001-10-18) -----	
A	DE 197 30 838 A (LANGENDORF) 19. November 1998 (1998-11-19) -----	
A	EP 0 219 327 A (IMMEGA) 22. April 1987 (1987-04-22) -----	

BEST AVAILABLE COPY

## INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen

PCT/CH2004/000593

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie		Datum der Veröffentlichung
WO 03074885	A	12-09-2003	CA	2477306 A1	12-09-2003
			WO	03074885 A1	12-09-2003
			EP	1481169 A1	01-12-2004
WO 0173245	A	04-10-2001	AU	777055 B2	30-09-2004
			AU	3147101 A	08-10-2001
			BR	0105386 A	26-02-2002
			CA	2374645 A1	04-10-2001
			WO	0173245 A1	04-10-2001
			CN	1145733 T	14-04-2004
			EP	1210489 A1	05-06-2002
			JP	2003529006 T	30-09-2003
			NZ	515020 A	25-10-2002
			US	2002157322 A1	31-10-2002
			ZA	200108237 A	12-06-2002
CH 583652	A	14-01-1977	FR	2325579 A1	22-04-1977
			BE	822631 A1	27-05-1975
			CA	1014883 A1	02-08-1977
			CH	583652 A5	14-01-1977
			DE	2452648 A1	19-06-1975
			DK	647974 A ,B,	18-08-1975
			ES	432922 A1	01-11-1976
			GB	1493259 A	30-11-1977
			IE	40299 B1	25-04-1979
			IT	1030874 B	10-04-1979
			JP	50090052 A	18-07-1975
			LU	71359 A1	20-08-1975
			NL	7415898 A	17-06-1975
			SE	399857 B	06-03-1978
			SE	7415707 A	16-06-1975
			US	3942627 A	09-03-1976
US 4061310	A	06-12-1977	DE	7533295 U	26-02-1976
DE 2848651	A	12-06-1980	DE	2848651 A1	12-06-1980
US 5203319	A	20-04-1993	US	5018506 A	28-05-1991
			DE	69109939 D1	29-06-1995
			DE	69109939 T2	28-09-1995
			EP	0462908 A1	27-12-1991
			JP	2709754 B2	04-02-1998
			JP	6201958 A	22-07-1994
DE 10108371	A	18-10-2001	SK	5432000 A3	06-11-2001
			AU	4095001 A	30-10-2001
			DE	10108371 A1	18-10-2001
			DE	10191466 D2	21-08-2003
			WO	0179707 A1	25-10-2001
DE 19730838	A	19-11-1998	DE	19730838 A1	19-11-1998
EP 0219327	A	22-04-1987	AU	6381786 A	16-04-1987
			EP	0219327 A1	22-04-1987
			JP	62155306 A	10-07-1987

BEST AVAILABLE COPY